

Compito (1)

COGNOME:

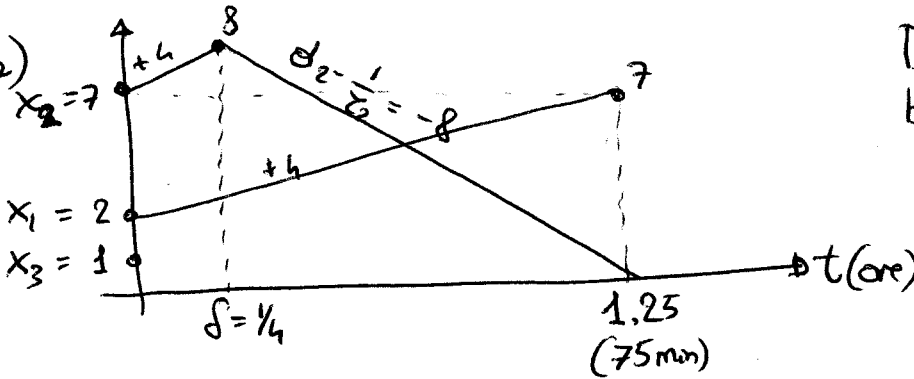
NOME:

MATRICOLA:

N.B. Si consegna solo il presente foglio, il compito deve essere contenuto completamente in esso (fronte/retro).

- Si consideri un sistema che lavora 3 buffer con tempi di setup pari a 15 minuti, tempi di lavorazione $\tau_1 = \tau_2 = \tau_3 = 5$ minuti e tassi di domanda $d_1 = d_2 = 4$ pz/ora (con d_3 per ora non specificato).
 - Si applichi una CLB a partire da $x(0) = [2, 7, 1]$ e si assuma che al tempo zero la macchina, che in base alla CLB comincerà con il buffer 2, debba ancora effettuare il setup. Calcolare per quali valori di d_3 la CLB, dopo aver vuotato il buffer 2, sceglierà il buffer 3, discutendo se per tali valori di d_3 si riesce a mantenere i buffer limitati [5+2pt]
 - Assumendo ora $d_3 = 3$ pz/ora, calcolare la frequenza media di setup a regime di una CLB, discutendo se la frequenza media osservata su un orizzonte temporale finito a partire da buffer vuoti risulta maggiore o minore di quella a regime [3+2pt]
- Si consideri un sistema PULL che lavora due buffer con setup trascurabili. Sia $\mu_1 = 4$, $\mu_2 = 5$, $d_1 = 1$ e $d_2 = 3$ pz/ora. Si vuole minimizzare l'indice $J = \int_0^\infty \sum_i g_i[x_i(t)]dt$, con $g_1(x_1) = x_1^2/4$ e $g_2(x_2) = x_2^2$. Rappresentare sul piano (x_1, x_2) la politica ottima e la traiettoria ottima da $x(0) = [8, -3]$, calcolandone il tempo di percorrenza fino all'origine [7+4+3pt]
- Si consideri un sistema soggetto a guasti, stabilizzabile, con $\gamma = 0.7$, controllato mediante una politica Hedging Point con scorta z . Sia $P(x \leq 0)$ la probabilità che il buffer a regime abbia un contenuto minore o uguale a zero. Fare un grafico qualitativo di $P(x \leq 0)$ in funzione di $z \geq 0$ indicando in particolare il valore che $P(x \leq 0)$ assume per $z = 0$, per $z = 0^+$ e per $z \rightarrow \infty$ [5pt]

Es. 1a)



Durante il setup il buffer 2 cresce con velocità $d_2 = 4$ pz/ora. Siccome $S = 0.25$ ore, x_2 aumenterà di 1, arrivando a 8.

Durante la lavorazione, x_2 diminuisce con velocità $d_2 - \frac{1}{\tau_2} = 4 - 12 = -8 \frac{\text{pz}}{\text{ora}}$, per cui impiega 1 ora a vuotarsi e arriva a 0 al tempo $0.25 \cdot 1 = 1.25$ ore.

A $t = 1.25$ ore, x_1 è arrivato a $x_1(t) + d_1 \cdot 1.25 = 2 + 4 \cdot 1.25 = 7$ pz, mentre x_2 a $x_2(t) + d_2 \cdot 1.25 = 1 + 1.25 \cdot d_3$. Affinché la CLB scelga il buffer 3, deve essere

$$1 + 1.25 \cdot d_3 \geq 7 \quad \Leftrightarrow \quad d_3 \geq \frac{6}{1.25} = \underline{\underline{4.8}} \text{ pz/ora} \quad \square$$

Se $d_3 \geq 4.8$ pz/ora, $\rho = \sum_{i=1}^3 d_i \tau_i \geq 4 \cdot \frac{5}{60} + 4 \cdot \frac{5}{60} + 4.8 \cdot \frac{5}{60} = 1.06 > 1$

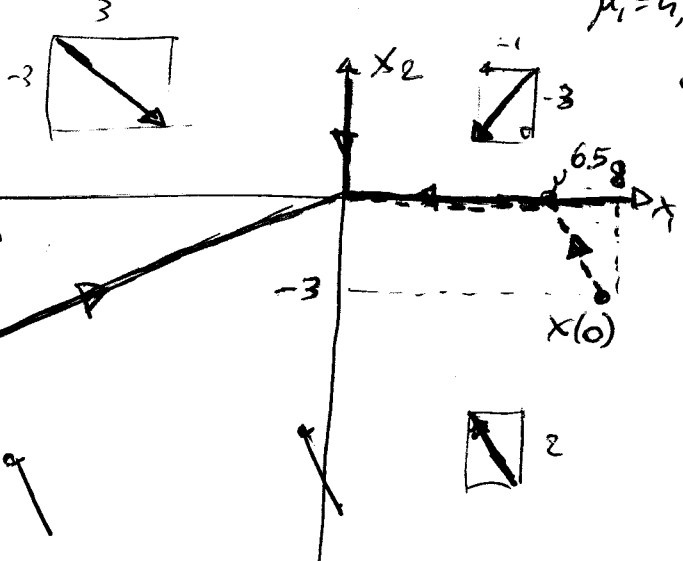
e quindi non si riesce a mantenere i buffer limitati. \square

1b) Con $d_3 = 3$ pz/ora, $\rho = \frac{55}{60} < 1$ per cui il sistema è stabilizzabile e la CLB, non idling, a regime fa il setup a una frequenza

$$f = \frac{1-\rho}{\delta} = \frac{5/60}{15/60} = \frac{1}{3} \text{ setup/ora.} \quad \square$$

Nel transitorio, se si parte da buffer nulli, la frequenza ~~media~~ di setup è maggiore (le lavorazioni durano meno tempo che a regime), per cui la frequenza media iniziale sarà maggior di quella a regime. \square

Es. 2)



$\mu_1 = 4, \mu_2 = 5, d_1 = 1, d_2 = 3$

Si ha $\rho = \frac{1}{4} + \frac{3}{5} = 0.85 < 1$.

Nel terzo quadrante:

$$\mu_1 \frac{dp_1}{dx_1} \geq \mu_2 \frac{dp_2}{dx_2}$$

$$4 \left(\frac{2x_1}{4} \right) \geq 5 \cdot 2x_2$$

$$x_1 \geq 5x_2$$

La linea di confine è la retta $x_2 = \frac{1}{5}x_1$

La traiettoria ottima da $x(0) = \begin{bmatrix} 8 \\ -3 \end{bmatrix}$ è collegata. All'inizio si ha:

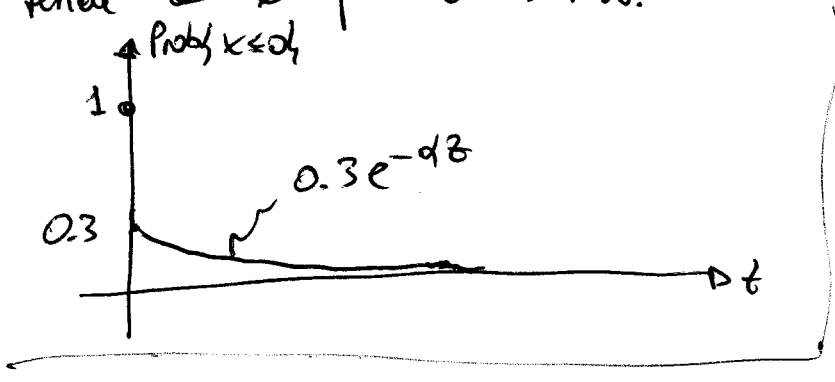
$x_1(t) = x_1(0) - d_1 t = 8 - t$ arriva a 0 a $t = 8$ ore
 $x_2(t) = x_2(0) + (\mu_2 - d_2)t = -3 + 2t$ arriva a 0 a $t = 1.5$ ore

Quindi si interseca prima l'asse x_1 a $t = 1.5$ ore nel punto $(6.5, 0)$. Il buffer si svuota sempre a velocità -1 , per cui il tempo che si impiega per arrivare nell'origine (che è anche il tempo minimo) è $T_{clear} = 8$ ore

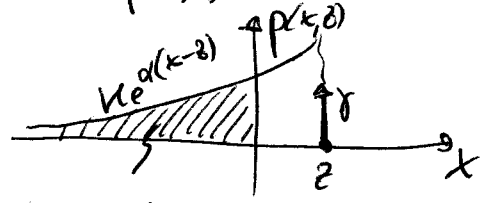
Es. 3) Se $z=0$, $Prob\{x \leq 0\}$ è chiaramente 1, perché a regime $x \leq z$ sempre.

Se $z > 0$, $Prob\{x \leq 0\} = \int_{-\infty}^0 p(x, z) dx = \int_{-\infty}^0 K e^{\alpha(x-z)} dx = K e^{-\alpha z} \frac{e^{\alpha x}}{\alpha} \Big|_{-\infty}^0$
 $= \frac{K}{\alpha} e^{-\alpha z} = (1-\gamma) e^{-\alpha z} = 0.3 e^{-\alpha z}$ (essendo $\frac{K}{\alpha} = 1-\gamma$).

Pertanto, per $z=0^+$, $Prob\{x \leq 0\} = \lim_{z \rightarrow 0} 0.3 e^{-\alpha z} = \underline{0.3}$, mentre tende a 0 per $z \rightarrow +\infty$.



Questo risultato si poteva ricavare anche guardando il profilo di $p(x, z)$:



don l'area evidenziata è proprio $Prob\{x \leq 0\}$

e sapendo che $\int_{-\infty}^z p(x, z) dx + \gamma = 1$. All'aumentare di z da 0 all' ∞ , l'area passa da 1 a 0 con un salto di γ quando z diventa positivo ($z=0^+$)