

Support Vector Machines

Marco Sciandrone

Dipartimento di Sistemi e Informatica
Università di Firenze- Italy

E-mail: sciandro@dsi.unifi.it

Errata corrige (marzo 2008)
Appunti delle Lezioni tenute nell'a.a. 2005-06

1. Paragrafo 1.2 (Iperpiano con gap di tolleranza) , prima formula

$$y = \begin{cases} 1 & \text{se } \frac{w^T x + b}{\|w\|} \geq \rho \\ -1 & \text{se } \frac{w^T x + b}{\|w\|} \leq -\rho \end{cases}$$

2. dimostrazione Lemma 2, formula successiva alla (20)

$$\alpha = \dots\dots, \quad \beta = -\frac{\hat{w}^T(\hat{x}^i + \hat{x}^j)}{\hat{w}^T(\hat{x}^i - \hat{x}^j)}.$$

3. Pagina 27: funzione obiettivo duale (seconda riga) $(-) \rightarrow (+)$

$$\begin{aligned} \max L(w, b, \xi, \hat{\xi}, \lambda, \hat{\lambda}, \mu, \hat{\mu}) = & \frac{1}{2}\|w\|^2 + C \sum_{i=1}^l (\xi_i + \hat{\xi}_i) - \sum_{i=1}^l \mu_i \xi_i - \sum_{i=1}^l \hat{\mu}_i \hat{\xi}_i \\ & + \sum_{i=1}^l \lambda_i [w^T x^i + b - y^i - \epsilon - \xi_i] + \sum_{i=1}^l \hat{\lambda}_i [y^i - w^T x^i - b - \epsilon - \hat{\xi}_i] \end{aligned}$$

4. pagina 31: schema di decomposizione: Passo 2. poni $W = W^k$ e determina una soluzione α_W^* del problema (59);

5. pagina 31: nella funzione Lagrangiana $(-) \rightarrow (+)$

$$L(\alpha, \lambda, \xi, \hat{\xi}) = \frac{1}{2}\alpha^T Q \alpha - e^T \alpha + \lambda y^T \alpha - \xi^T \alpha + \hat{\xi}^T (\alpha - C),$$

6. pagina 35: il problema (70) è in effetti il seguente

$$\min q(\alpha_i, \alpha_j) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \alpha_i & \alpha_j \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} q_{ii} & q_{ij} \\ q_{ji} & q_{jj} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_i \\ \alpha_j \end{pmatrix} + \sum_{h \neq i, j} (q_{ih} \alpha_i + q_{jh} \alpha_j) \alpha_h - \alpha_i - \alpha_j$$

$$y_i \alpha_i + y_j \alpha_j = - \sum_{h \neq i, j} y_h \alpha_h$$

$$0 \leq \alpha_h \leq C \quad h = i, j$$

7. pag 43 problema (78)

$$\begin{aligned} \min & \frac{1}{2} \alpha' Q \alpha + c' \alpha \\ & y_1 \alpha_1 + y_2 \alpha_2 = b \\ & 0 \leq \alpha_i \leq C \quad i = 1, 2. \end{aligned}$$

dove $c = Q_{W, \bar{W}} \alpha_{\bar{W}}^k - e$, $b = -y_{\bar{w}}^T \alpha_{\bar{W}}^k$.

8. pag 43 nella definizione del passo massimo $\bar{\beta}$ si suppone che ciascuna d_i abbia modulo unitario
9. pag 44: $d^- = -d^+$